

一、项目基本情况

项目名称	基于事件触发协同机制的智能故障诊断关键技术
提名者	辽宁科技学院
主要完成人	沈超、周振超、刘齐、李文义、邓卓夫、张志军、屈伯阳
主要完成单位	辽宁科技学院、东北大学、国网辽宁省电力有限公司

二、主要知识产权和标准规范等目录

知识产权（标准）类别	知识产权（标准）具体名称	国家（地区）	授权号（标准编号）	授权（标准发布）日期	证书编号（标准批准发布部门）	权利人（标准起草单位）	发明人（标准起草人）
发明专利	一种基于图论的多智能体协同控制方法	中国	ZL202510589775.5	2025/11/04	第 8431994 号	辽宁科技学院	沈超
发明专利	一种多模型融合神经网络的短期负荷预测方法	中国	ZL201811385455.4	2021/09/24	第 4700319 号	国网辽宁省电力有限公司经济技术研究院；东北大学沈阳电力勘测设计院有限责任公司；国家电网有限公司	邓卓夫
发明专利	整合型电力变压器智能组件	中国	ZL201310614394.5	2016/02/24	第 1963231 号	国家电网公司；国网辽宁省电力有限公司电力科学研究院；辽宁东科电力有限公司	刘齐
发明专利	一种带主动冷却通道的机器人轴臂组件	中国	ZL202510899841.9	2025/10/17	第 8361921 号	辽宁科技学院	周振超
发明专利	基于三维点云识别的机器人抓取位姿规划方法	中国	ZL202511732965.4	2026/03/31	第 8824414 号	辽宁科技学院	张志军
发明专利	视觉引导机器人移动抓取系统及工艺	中国	ZL202110209160.7	2022/06/17	第 5242257 号	辽宁科技学院	周振超
发明专利	用于零件加工的自动上下料机器人	中国	ZL201911356826.0	2021/03/23	第 4312824 号	辽宁科技学院	周振超

知识产权 (标准) 类别	知识产权(标准) 具体名称	国家 (地区)	授权号(标准 编号)	授权(标准发布) 日期	证书编号 (标准批准 发布部门)	权利人(标准 起草单位)	发明人 (标准 起草人)
发明专利	一种用于少轴数控加工面齿轮的刀具路径规划方法	中国	ZL 202111249337. 2	2023/11/1 7	第 6497383 号	辽宁科技学院	张志军
实用新型 专利	一种城市多智能体路灯节能控制设备	中国	ZL 202220180685. 2	2022/5/27	第 16589457 号	辽宁科技学院	沈超
实用新型 专利	一种多智能体分布式协同定位装置	中国	ZL 202120522190. 9	2021/10/2 2	第 14418938 号	辽宁科技学院	沈超